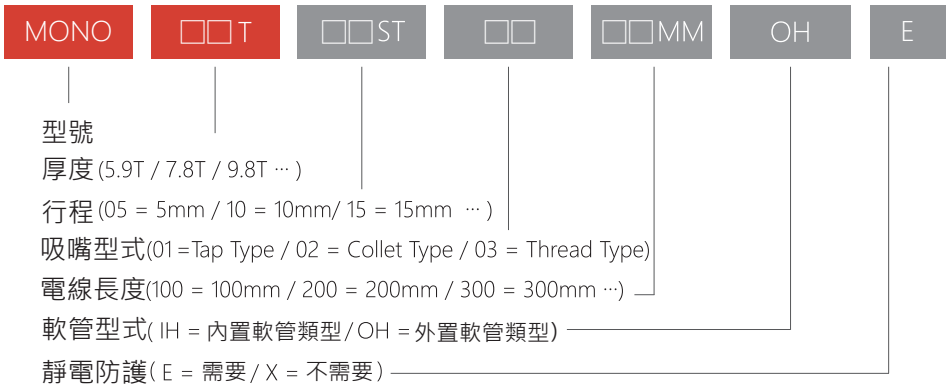




MONO_5.9T 圖片為示意圖 實物設計可能會有所差異

▶ PART NUMBERING



為易於維護, 電線的長度為吸取器到中間的接頭

KEY FEATURES

- 專為半導體設備優化的拾取器設計
- Zero Magnetic Flux Leakage (無磁泄露)
- 超精密位置控制 (0.1 μm 線性編碼器分辨率)
- 全直驅動系統
- 超高速驅動
- 軟著陸
- 超輕量纖薄設計
- 恆定反彈力的 Constant Return Spring
- 無軸承導軌的特殊設計
- 優越的耐久性
- 可選內置軟管或外置軟管

MONO-5.9T SPECIFICATION



Product	Part Numbering	MONO-5.9T	
	軸數	1	
	Z軸	SPLM	
	驅動傳達方式	Direct Drive *1	

Linear Axis	電壓	Vdc	24	
	功率	W	額定	1.06
			峰值	3.82
	推力	N	額定	2.12 *2
			峰值	7.64
	電流	Arms	額定	0.75
			峰值	2.7
	推力常數	uN/Arms	2828422	
	反電動勢常數	uVrms/(m/s)	953271	
	相數		3	
	最高速度	mm/s	500	
	操作方向		垂直	
	磁極距 (N-N)	mm	12.6	
	Backyoke Leakage Magnetic Flux	T	0.05	
	編碼器		光學式 - 增量型	
	輸出訊號		ABZ Differential	
	編碼器解析度	μm	1.25	
		counts/m	800,000	
	Home (index) 訊號		Yes	
	ESD (Optional)	Ω	10^6 - 10^9	
運動直線度	mm	≤0.005		
重複定位精度 (Z軸)	μm	≤ 10 or ≤ 1 (optional)		

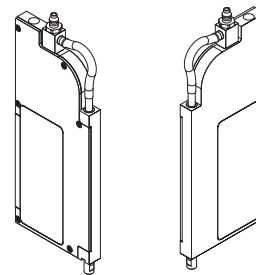
Dimension	寬度	mm	5.9 *3	
	深度	mm	安裝面-本體	39
			安裝面-軸心	36±0.03
	高度	mm	93	
	行程	mm	10 *4	
	可動部份重量	g	15 *5	
	總重量	g	58	
回位彈簧力 *6	N	0.5		

Cable	數量	1
	類型	Moving Cable for Robot
	屏蔽類型	Spiral Wire shield

Note:

提供的規格基於模擬和樣品測量，具體使用會有所差異

- (1)無中間機構（齒輪或皮帶），馬達直接連接的驅動系統
- (2)不包含彈簧負載的馬達自身輸出功率
- (3)最小可間距6mm進行併行安裝
- (4)行程可根據客戶要求訂製，最小5mm 最大10mm
- (5)不包含導軌負載的移動部件重量
- (6)Constant Return Spring™可在斷電時使軸復位，以防止碰撞



MONO-7.8T SPECIFICATION



Product	Part Numbering	MONO-7.8T	
	軸數	1	
	Z 軸	SPLM	
	驅動傳達方式	Direct Drive *1	

Linear Axis	軸數	Vdc	24	
	功率	W	額定	1.60
			峰值	5.47
	推力	N	額定	3.2 *2
			峰值	10.95
	電流	Arms	額定	0.8
			峰值	2.7
	推力常數	N/Arms	4.0	
	反電動勢常數	uVrms/(m/s)	1859708	
	相數		3	
	最高速度	mm/s	500	
	操作方向		垂直	
	磁極距 (N-N)	mm	13.6	
	Backyoke Leakage Magnetic Flux	T	0.001	
	編碼器		光學式 - 增量型	
	輸出訊號		ABZ Differential	
	編碼器解析度	μm	0.1	
		counts/m	10,000,000	
Home (index) 訊號		Yes		
ESD (Optional)	Ω	10^6 - 10^9		
運動直線度	mm	≤0.005		
重複定位精度(Z軸)	μm	≤ 1		

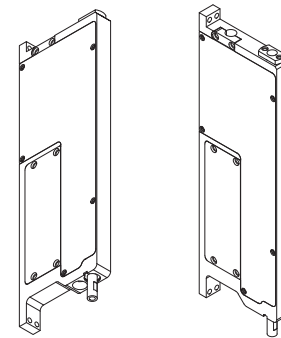
Dimension	寬度	mm	7.8 *3	
	深度	mm	安裝面-本體	44
			安裝面-軸心	37.5±0.03
	高度	mm	137.5	
	行程	mm	10 *4	
	可動部份重量	g	20 *5	
	總重量	g	99	
回位彈簧力 *6	N	1		

Cable	數量	1
	寬度	Moving Cable for Robot
	屏蔽類型	Spiral Wire shield

Note:

提供的規格基於模擬和樣品測量，具體使用會有所差異

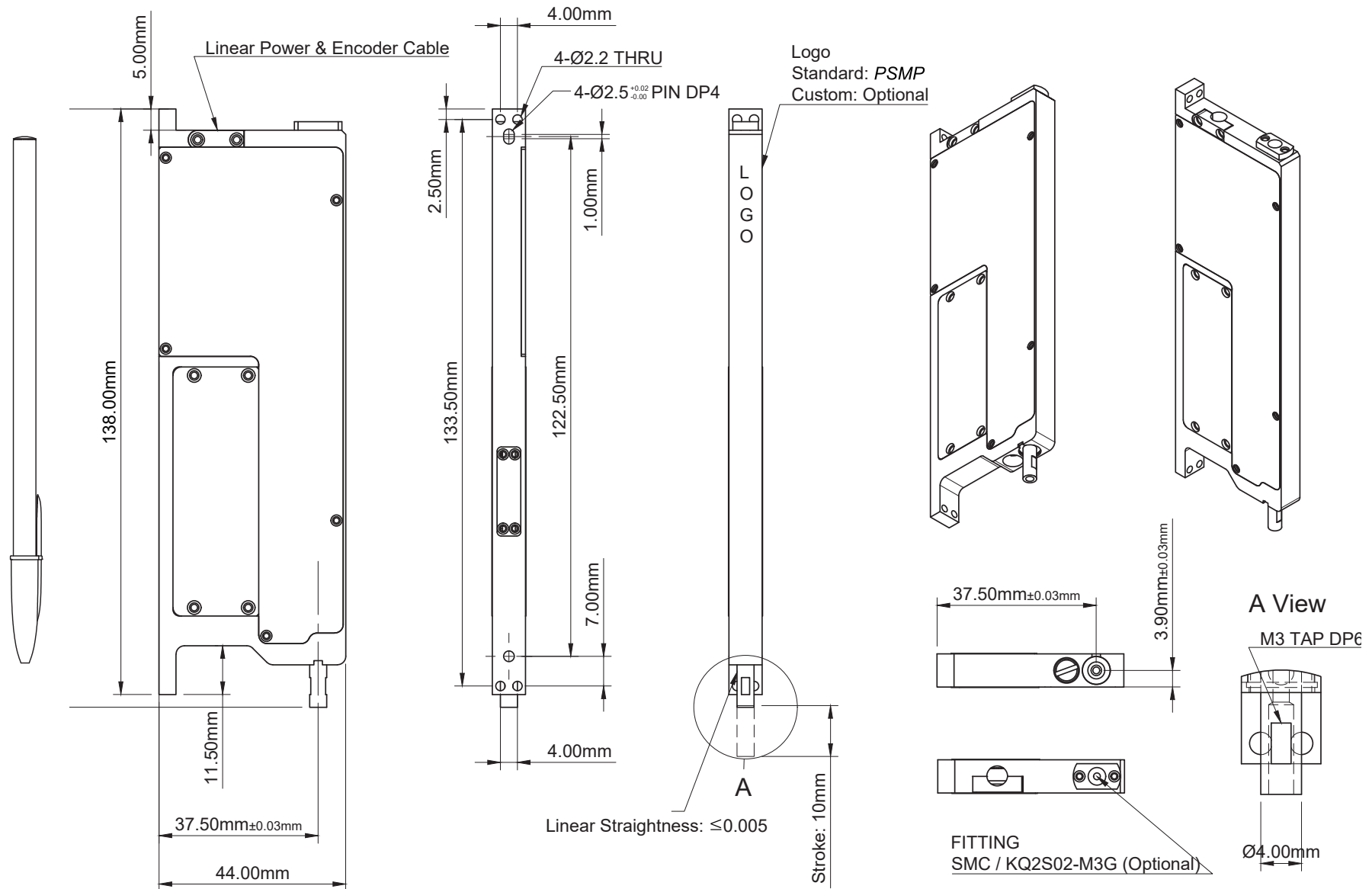
- (1)無中間機構（齒輪或皮帶），馬達直接連接的驅動系統
- (2)不包含彈簧負載的馬達自身輸出功率
- (3)最小可間距8mm進行併行安裝
- (4)行程可根據客戶要求訂製，最小5mm 最大25mm
- (5)不包含導軌負載的移動部件重量
- (6)Constant Return Spring™可在斷電時使軸復位，以防止碰撞



MONO-7.8T DIMENSION



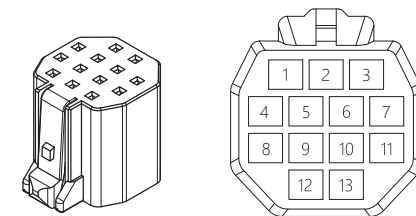
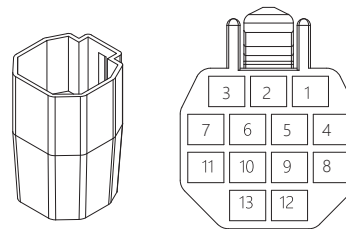
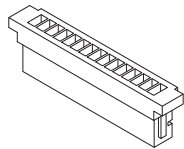
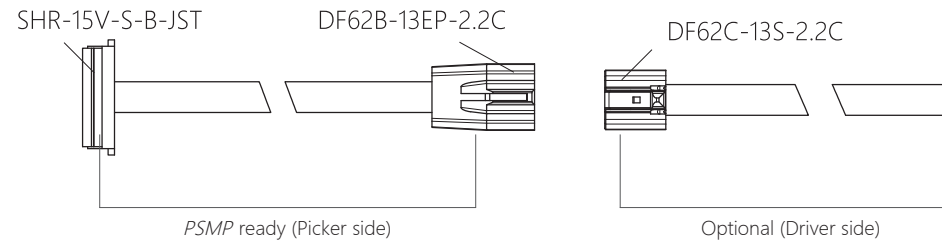
☒ MONO_7.8T-10ST-01-300MM-IH-X



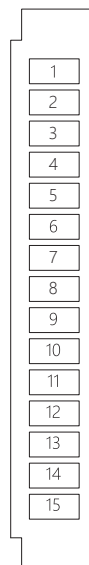
MONO PIN MAP



1ea x Linear Axis Cable



SHR-15V-S-B-JST (MONO)		
No	Linear Axis	Color
1	+5V	BK
2	GND	BR
3	-	-
4	-	-
5	A+	RG
6	A-	OR
7	B-	GN
8	B+	YL
9	Z+	BL
10	Z-	VL
11	-	-
12	U	GY
13	V	WH
14	W	L.GN
15	FG	L.BL



DF62B-13EP-2.2C (MONO)		
No	Linear Axis	Color
1	+5V	BK
2	GND	BR
3	A+	RG
4	A-	OR
5	B+	YL
6	B-	GN
7	Z+	BL
8	Z-	VL
9	U	GY
10	V	WH
11	W	L.GN
12	FG	L.BL
13	Shield	-

DF62B-13EP-2.2C (MONO)		
No	Linear Axis	Color
1	+5V	BK
2	GND	BR
3	A+	RG
4	A-	OR
5	B+	YL
6	B-	GN
7	Z+	BL
8	Z-	VL
9	U	GY
10	V	WH
11	W	L.GN
12	FG	L.BL
13	Shield	-